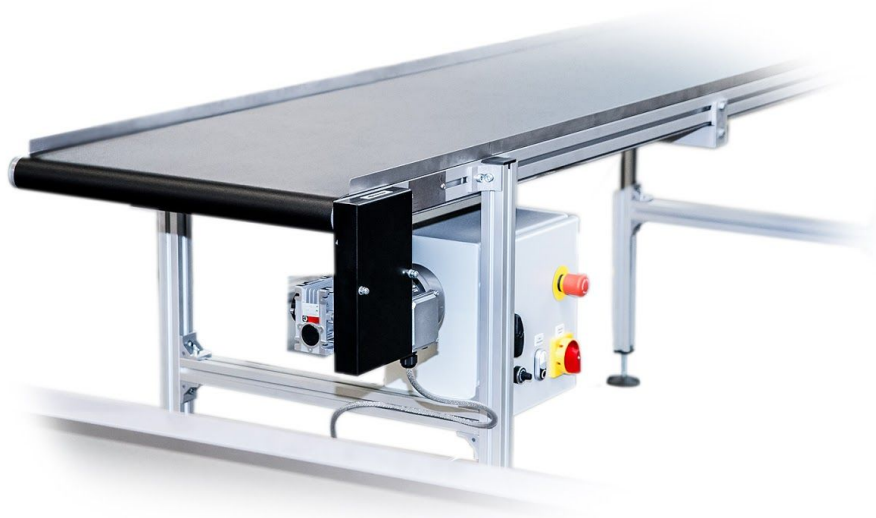


Falownik Motovario LM16

Karta aplikacyjna

Sterowania transporterem poprzez wejścia cyfrowe i analogowe.



Karol Załęcki, Archimedes Sp. z o.o. Dział Automatyki 2017

1. Opis układu:

Układ sterowania kierunkiem obrotów oraz prędkością transportera zrealizowany w oparciu o falownik Motovario serii LM16. Wyposażony w wyłącznik główny, zabezpieczenie falownika, oraz stycznik realizujący funkcję bezpieczeństwa.

2. Regulacja prędkości:

Regulacja prędkości od wartości minimalnej (parametr 00-13), do wartości maksymalnej (parametr 00-12) potencjometrem podłączonym do złącza AVI (parametr 00-05 wartość 2).

3. Sterowanie:

Sterowanie przełącznikiem piórkowym 3 pozycyjnym stabilnym podłączonym do wejść S1, S2 (parametr 00-02 wartość 1), w funkcji stop / jazda do przodu, stop / jazda do tyłu (parametr 00-04 wartość 0), S1 stop / jazda do przodu (parametr 03-00 wartość 0), S2 stop / jazda do tyłu (parametr 03-01 wartość 1)

4. Łagodny rozruch i hamowanie:

Czas rozpędzania (parametr 00-14) i hamowania (parametr 00-15) regulowany w zakresie 0.1-3600s, domyślnie 10s.

5. Autostart:

Funkcja startu po podaniu zasilania domyślnie wyłączona (parametr 07-04), aby włączyć zmienić wartość na 0.

6. Parametry silnika

Podstawowe parametry należy wpisać z tabliczki znamionowej silnika, znamionowy prąd zasilania silnika bez obciążenia (parametr 02-00), znamionowy prąd silnika (parametr 02-01), znamionowa prędkość obrotowa silnika (parametr 02-03), znamionowe napięcie zasilania silnika (parametr 02-04), znamionowa moc silnika (parametr 02-05), znamionowa częstotliwość zasilania silnika (parametr 02-06)

7. Lista Parametrów:

Tab. 1

Lista podstawowych parametrów	Nastawa fabryczna	Nastawa ww aplikacji	Uwagi
00-01	0	0-1	jeżeli transporter po wybraniu kierunku do przodu, obraca się do tyłu, zmienić z 0 na 1
00-02	0	1	sterowanie z listwy zaciskowej
00-05	0	2	regulacja prędkości poprzez potencjometr podłączony pod AVI
00-12	50	0.01~599.00	maksymalna dostępna częstotliwość w prawym skrajnym położeniu potencjometru
00-13	0	0.00~598.99	minimalna dostępna częstotliwość w lewym skrajnym położeniu potencjometru
00-14	10	0.1~3600	czas przyspieszania (s)
00-15	10	0.1~3600	czas hamowania (s)
02-00		z tabliczki znamionowej silnika	znamionowy prąd silnika bez obciążenia, w przypadku braku informacji na tabliczce znamionowej silnika 1/2 znamionowego prądu silnika
02-01		z tabliczki znamionowej silnika	znamionowy prąd silnika
02-03		z tabliczki znamionowej silnika	znamionowa prędkość obrotowa silnika
02-04		z tabliczki znamionowej silnika	znamionowe napięcie silnika
02-05	w zależności od mocy falownika	z tabliczki znamionowej silnika	znamionowa moc silnika
02-06	50	z tabliczki znamionowej silnika	znamionowa częstotliwość zasilania silnika
03-00	0	0	S1 stop / przód
03-01	1	1	S2 stop / tył
07-04	1	0-1	Start po włączeniu

8. Schemat układu sterowania:

